

<運行ダイヤ> (平日・休日)

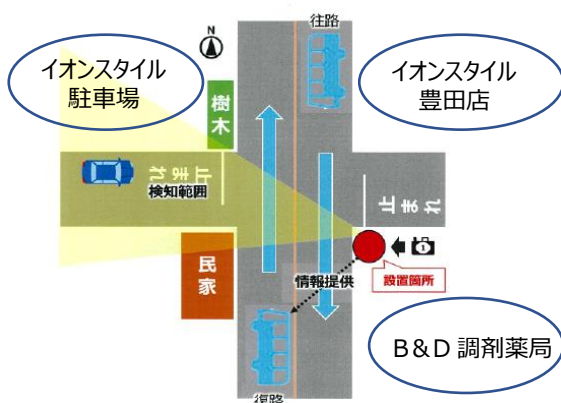
豊田市方面	1便	3便	5便	7便	9便	11便
豊田市福祉センター	10:41	11:41	12:41	14:41	15:41	16:41
広路町	10:44	11:44	12:44	14:44	15:44	16:44
元城町三丁目	10:46	11:46	12:46	14:46	15:46	16:46
市役所	10:49	11:49	12:49	14:49	15:49	16:49
豊田市 (西口)	10:55	11:55	12:55	14:55	15:55	16:55
豊田市福祉センター方面	2便	4便	6便	8便	10便	12便
豊田市 (西口)	10:57	11:57	12:57	14:57	15:57	16:57
市役所	11:00	12:00	13:00	15:00	16:00	17:00
元城町三丁目	11:03	12:03	13:03	15:03	16:03	17:03
広路町	11:06	12:06	13:06	15:06	16:06	17:06
豊田市福祉センター	11:11	12:11	13:11	15:11	16:11	17:11

<運行ルート>



※「インフラ連携」「信号連携」は、自動運転を支援する道路の情報を車両と通信するための機器です。

<路車協調システム イメージ>



検知機器

カメラ

全体制御器
BOXカメラ
全方向カメラ

全方向カメラ
約38cm
約1.5cm

ボックスカメラ
約14cm
約3.8cm

360°撮影可能だが、遠距離撮影には不適

LIDAR

TIS路側機
LIDAR
LIDAR制御器

LIDAR
約20cm
約1.7cm

その他機器

WiGig: 機器同士を接続
約14cm
約1.4cm

ITS路側機: 路車間通信
アンテナ高さ約38cm
約2.8cm

制御器: 情報処理機器
約60cm
約55cm

WiGig : 60GHz帯と高い周波数帯を利用し、高速通信を実現する無線通信規格
ITS路側機: 射撃から送信された物理情報を、自動運転車に対し760MHz帯を使って送信するITS (高度道路情報システム) 専用端末